

五邑大学成人高等教育关于毕业设计（论文）撰写规范要求

一、毕业设计（论文）的组成

包括封面、毕业设计（论文）任务书、毕业设计（论文）成绩评定表、答辩登记表（不参加答辩的不用填答辩表）、摘要、目录、正文、致谢、参考文献、附录,使用毕业设计（论文）模板。

二、毕业设计（论文）的撰写

毕业设计（论文）的撰写应严格按照毕业论文撰写规范的要求执行，一人一题。

撰写设计（论文）时，应严格区分引用的部分和学生本人论述、分析与计算的部分。凡是引用他人的论述、分析、解析式、图、表、数据、计算结果等等，必须加以明显的注释，不得将二者混淆书写。

三、字数要求

1. 电气工程及其自动化专业：6000 字以上（附相关图纸）。
2. 机械工程专业：8000 字以上（附图纸 4 张）。
3. 土木工程专业：8000 字以上（附图纸 6 张）。
4. 汉语言文学、英语、会计学、工商管理、金融学、工程管理专业：8000 字以上。
5. 行政管理专业：6000 字以上。

四、页面设置

上下左右页边距分别为 2.5cm、2.0cm、2.5cm、2.0cm

五、字体及字号

1. 正文字体：宋体，小四号字，行间距 18 磅。

2. 字号

第一层次（章）题序和标题用小二号黑体字。

第二层次（节）题序和标题用小三号黑体字。

第三层次（条）题序和标题用四号黑体字。

第四层次（款）题序和标题用小四号黑体字。

第五层次（项）题序和标题用小四号宋体字。

页码用小五号字，在底线下居中。

论文的中文和外文摘要属二次文献置于目录前，并编入目录，按第一层次（章）的编辑要求处理。致谢、参考文献、附录同样按第一层次（章）的编辑要求处理，另起新页，与正文一起顺序用阿拉伯数字编页。

六、毕业设计（论文）结构及要求

1. 题目

题目应恰当、准确地反映本课题的研究内容。论文题目不应超过 25 字，不得使用标点符号，不设副标题。

2. 摘要与关键词

（1）摘要：小二号，黑体字，居中。摘要应扼要叙述本论文的主要内容、特点，文字要精炼，是一篇具有独立性和完整性的短文，应包括本论文的主要成果和结论性意见。摘要中不宜使用公式、图表，不标注引用文献编号，避免将摘要写成目录式的内容介绍。

英语专业必须有中、英文摘要，外文摘要应与中文摘要内容相同，在语法、用词和书写上应正确无误，中、外文摘要应各占一页，编排上中文在前，外文在后。其他专业只需中文摘要，中文摘要的字数一般 300 字左右。

（2）关键词：小四号，黑体字，顶格书写。关键词是供检索用的主题词条，应采用能覆盖论文主要内容的通用技术词条（参照相应的技术术语标准），一般列 3~5 个，按词条的外延层次从大到小排列，应在摘要中出现。

3. 目录

各章题序及标题用小四号黑体，其余用小四号宋体。目录应独立成页，包括论文中全部章、节的标题及页码。

4. 正文

正文包括绪论、论文主体及结论等部分。

（1）绪论一般作为第 1 章。绪论应说明选题的目的、背景和意义，国内外文献综述，以及论文所要研究的主要内容。

（2）论文主体是论文的主要部分，应该结构合理，层次清楚，重点突出，文字简练、通顺。结论作为单独一章排列，但不加章号。

（3）结论是对整个论文主要成果的归纳，要突出设计（论文）的创新点，以简练的文字对论文的主要工作进行评价，400—800 字。

5. 致谢

对导师和给予指导或协助完成论文工作的组织和个人表示感谢。内容应简洁明了、实事求是，避免俗套。

6. 参考文献

电气工程及其自动化、机械工程、土木工程专业：5—10 篇；其他专业：6—12 篇。

在论文正文中必须有参考文献的编号，参考文献的序号应按在正文中出现的顺序排列。引用文献标示应置于所引内容最末句的右上角，用小五号字体。所引文献编号用阿拉伯数字置于方括号“[]”中，如“二次铣削^[1]”。

产品说明书、各类标准、各种报纸上刊登的文章及未公开发表的研究报告（著名的内部报告及著名大公司的企业技术报告等除外）等不宜做为参考文献引用。但对于工程设计类论文，各种标准、规范和手册可作为参考文献。引用网上参考文献时，应注明该文献的准确网页地址，网上参考文献不包含在上述规定的文献数量之内。

7. 附录

有些不宜放在正文中，但有参考价值的内容（如外文文献复印件及中文译文、公式的推导、程序流程图、图纸、数据表格等）可编入论文的附录中。

附：书写规定及示例

五邑大学继续教育学院

2022 年 6 月

附：

1.书写规定

1.1 论文书写

毕业论文必须由学生本人按照学校统一规定的毕业设计（论文）模板规定打印。

页码在版芯下边线之下隔行居中放置。摘要、目录等文前部分的页码用罗马数字单独编排，正文以后的页码用阿拉伯数字编排。

1.2 目录

目录应包括论文中全部章节的标题及页码，含：

摘要（中、外文）

正文章、节题目（理工类要求编写到第 3 级标题，即□.□.□。文科、管理类可视论文需要进行，编写到 2~3 级标题。）

致谢

参考文献

附录

目录中各章题序及标题用小四号黑体，其余用小四号宋体。目录的打印实例见附录 9、附录 10。

1.3 论文正文

1.3.1 章节及各章标题

论文正文分章、节撰写，每章应另起一页。

各章标题要突出重点、简明扼要。字数一般在 15 字以内，不得使用标点符号。标题中尽量不采用英文缩写词，对必须采用者，应使用本行业的通用缩写词。

1.3.2 层次

层次以少为宜，根据实际需要选择。层次代号格式见表 2-1 和表 2-2。

表 2-1 理工类论文层次代号及说明

| 层次名称 | 示 例 | 说 明 |
|------|-------------------------------------|--------------------------------|
| 章 | 第 1 章 □□.....□ | 章序及章名居中排，章序用阿拉伯数字 |
| 节 | 1.1 □□□.....□ | 题序顶格书写，与标题间空一格，下面阐述内容另起一段 |
| 条 | 1.1.1 □□□.....□ | |
| 款 | 1.1.1.1 □□□.....□ □□□.....□□□□..... | 题序顶格书写，与标题间空一格，下面阐述内容在标题后空一格接排 |
| 项 | □ □(1)□□...□ □□□.....□□□□..... | 题序空二格书写，以下内容接排 |
| ↑ | ↑ | |

例，将作者名的缩写置前，作者姓置后。

学术会议若出版论文集者，可在会议名称后加上“论文集”字样。未出版论文集者省去“出版者”、“出版年”两项。会议地址与出版地相同者省略“出版地”。会议年份与出版年相同者省略“出版年”。

学术刊物文献无卷号的可略去此项，直接写“年，（期）”。

参考文献序号顶格书写，不加括号与标点，其后空一格写作者名。序号应按文献在论文中的被引用顺序编排。换行时与作者名第一个字对齐。若同一文献中有多处被引用，则要写出相应引用页码，各起止页码间空一格，排列按引用顺序，不按页码顺序。

参考文献书写格式示例见附录 1。

1.5 名词术语

科技名词术语及设备、元件的名称，应采用国家标准或部颁标准中规定的术语或名称。标准中未规定的术语要采用行业通用术语或名称。全文名词术语必须统一。一些特殊名词或新名词应在适当位置加以说明或注解。

文管类专业术语应为常见、常用的名词。

采用英语缩写词时，除本行业广泛应用的通用缩写词外，文中第一次出现的缩写词应该用括号注明英文全文。

1.6 计量单位

物理量计量单位及符号一律采用《中华人民共和国法定计量单位》（GB3100～3102—1993，见附录 2），不得使用非法定计量单位及符号。计量单位符号，除用人名命名的单位第一个字母用大写之外，一律用小写字母。

非物理单位（如件、台、人、元、次等）可以采用汉字与单位符号混写的方式，如“万 t·km”，“t/（人 a）”等。

文稿叙述中不定数字之后允许用中文计量单位符号，如“几千克至 1 000kg”。

表达时刻时应采用中文计量单位，如“上午 8 点 45 分”，不能写成“8h45min”。

计量单位符号一律用正体。

1.7 外文字母的正、斜体用法

按照 GB3100～3102—1986 及 GB7159—1987 的规定使用，即物理量符号、物理常量、变量符号用斜体，计量单位等符号均用正体。

1.8 数字

按国家语言文字工作委员会等七单位 1987 年发布的《关于出版物上数字用法的规定》，除习惯用中文数字表示的以外，一般均采用阿拉伯数字（参照附录 3）。

1.9 公式

原则上居中书写。若公式前有文字（如“解”、“假定”等），文字顶格书写，公式仍居中写。公式末不加标点。

公式序号按章编排，如第 1 章第一个公式序号为“(1-1)”，附录 2 中的第一个公式为“(②-1)”等。

文中引用公式时，一般用“见式（1-1）”或“由公式（1-1）”。

公式中用斜线表示“除”的关系时，若分母部分为乘积应采用括号，以免含糊不清，如 $a/(b\cos x)$ 。通常“乘”的关系在前，如 $a\cos x/b$ 而不写 $(a/b)\cos x$ 。

1.10 插表

表格不加左、右边线。

每个表格均应有表题（由表序和表名组成）。表序一般按章编排，如第 1 章第一个插表的序号为“表 1-1”等。表序与表名之间空一格，表名中不允许使用标点符号，表名后不加标点。表题置于表上，居中排写，要求用五号字（见附录 4）。

表头设计应简单明了，尽量不用斜线。表头中可采用化学符号或物理量符号。

全表如用同一单位，将单位符号移到表头右上角，加圆括号（见附录 4 中的例 2）。

表中数据应正确无误，书写清楚。数字空缺的格内加“—”字线（占 2 个数字宽度）。表内文字和数字上、下或左、右相同时，不允许用“”、“同上”之类的写法，可采用通栏处理方式（见附录 4 中的例 2）。

表内文字说明用五号字，起行空一格、转行顶格、不加标点。

文管类的插表在表下一般根据需要可增列补充材料、注解、附记、资料来源、某些指标的计算方法等。

1.11 插图

插图应与文字紧密配合，文图相符，技术内容正确。

1.11.1 制图标准

插图应符合技术制图及相应专业制图的规定。

机械工程图：采用第一角投影法，应符合附录 5 所列有关标准的规定。

电气图：图形符号、文字符号等应符合附录 6 所列有关标准的规定。

流程图：符合国家标准。

对无规定符号的图形应采用该行业的常用画法。

1.11.2 图题及图中说明

每个图均应有图题（由图号和图名组成）。图号按章编排，如第 1 章第一图的图号为“图 1-1”等。图题置于图下。有图注或其他说明时应置于图题之上。图名在图号之后空一格排写。引用图应说明出处，在图题右上角加引用文献编号。图中若有分图时，分图号用 a)、b) 等置于分图之下。

图中各部分说明应采用中文（引用的外文图除外）或数字项号，各项文字说明置于图题之上（有分图题者，置于分图题之上）。

图题及图中说明均采用五号字。

1.11.3 插图编排

插图与其图题为一个整体，不得拆开排写于两页。插图应编排在正文提及之后，插图处的该页空白不够排写该图整体时，则可将其后文字部分提前排写，将图移到次页最前面。

1.11.4 坐标单位

有数字标注的坐标图，除无单位者（如标示值）之外，必须注明坐标单位。

正文的示例参见附录 11 和附录 12。

2.2 公式

公式序号的右侧符号靠右边线顶边排写。

公式较长时最好在等号“=”处转行，如难实现，则可在+、-、×、÷运算符号处转行，转行时运算符号仅书写于转行式前，不重复书写。

公式中第一次出现的物理量应给予注释，注释的转行应与破折号“——”后第一个字对齐，格式见下例：

式中 $\square M_f$ ——试样断裂前的最大扭矩 (N m)；

θ_f ——试样断裂时的单位长度上的相对扭

$$\text{转角, } \theta_f = \frac{d\varphi}{dl} \text{ (rad/mm)}。$$

公式中应注意分数线的长短（主、副分线严格区分），长分线与等号对齐，如

$$x = \frac{2\pi(n_1 + n_3)}{\frac{n_1 + n_2}{n_1 - n_2}}$$

附录 1 参考文献示例

参考文献

- 1 林来兴.空间控制技术.宇航出版社,1992:25-42
- 2 J. R. McDonnell, D. Wagen. Evolving Recurrent Perceptions for Time-Series Modeling. IEEE Trans. on Neural Networks. 1994, 5(1): 24-38
- 3 X. Yao. Evolutionary Artifitial Neural Networks. J. of Neural Systems. 1933, (4): 203-222
- 4 湛颖.空间最优交会控制理论与方法研究.哈尔滨工业大学博士论文. 1992:8-13
- 5 S. Niwa, M. Suzuki and K. Kimura. Electrical Shock Absorber for Docking System in Space. IEEE International Workshop on Intelligent Motion Control, Bogazici University, Istenbul. 1990: 825-830
- 6 吴葳,洪炳熔.自由浮游空间机器人捕捉目标的运动规划研究.中国第五届机器人学术会议论文集.哈尔滨,1997:75-80

.....

附录 2

中华人民共和国法定计量单位

(GB33100~3102—1993)

我国的法定计量单位（以下简称法定单位）包括：

- (1) 国际单位制的基本单位：见表 2-1；
- (2) 国际单位制的辅助单位：见表 2-2；
- (3) 国际单位制中具有专门名称的导出单位：见表 2-3；
- (4) 国家选定的非国际单位制单位：见表 2-4；
- (5) 由以上单位构成的组合形式的单位；
- (6) 由词头和以上单位构成的十进倍数和分数单位(词头见表 2-5)。

法定单位的定义、使用方法等，由国家计量局另行规定。

表 2-1 国际单位制的基本单位

| 量的名称 | 单位名称 | 单位符号 |
|-------|--------|------|
| 长度 | 米 | m |
| 质量 | 千克（公斤） | kg |
| 时间 | 秒 | s |
| 电流 | 安[培] | A |
| 热力学温度 | 开[尔文] | K |
| 物质的量 | 摩[尔] | mol |
| 发光强度 | 坎[德拉] | cd |

表 2-2 国际单位制的辅助单位

| 量的名称 | 单位名称 | 单位符号 |
|------|------|------|
| 平面角 | 弧度 | rad |
| 立体角 | 球面度 | sr |

表 2-3 国际单位制中具有专门名称的导出单位

| 量的名称 | 单位名称 | 单位符号 | 其它表示实例 |
|------|------|------|--------|
|------|------|------|--------|

| | | | |
|-------------|--------|-------------|-------------|
| 频率 | 赫[兹] | Hz | s^{-1} |
| 力；重力 | 牛[顿] | N | $kg\ m/s^2$ |
| 压力，压强；应力 | 帕[斯卡] | Pa | N/m^2 |
| 能量；功；热量 | 焦[尔] | J | $N\ m$ |
| 功率；辐射通量 | 瓦[特] | W | J/s |
| 电荷量 | 库[仑] | C | A s |
| 电位；电压；电动势 | 伏[特] | V | W/A |
| 电容 | 法[拉] | F | C/V |
| 电阻 | 欧[姆] | Ω | V/A |
| 电导 | 西[门子] | S | A/V |
| 磁通量 | 韦[伯] | Wb | V s |
| 磁通量密度；磁感应强度 | 特[斯拉] | T | Wb/m^2 |
| 电感 | 亨[利] | H | Wb/A |
| 摄氏温度 | 摄氏度 | $^{\circ}C$ | |
| 光通量 | 流[明] | lm | cd sr |
| 光照度 | 勒[克斯] | lx | lm/m^2 |
| 放射性活度 | 贝可[勒尔] | Bq | s^{-1} |
| 吸收剂量 | 戈[瑞] | Gy | J/kg |
| 剂量当量 | 希[沃特] | Sv | J/kg |

表 2-4 国家选定的非国际单位制单位

| 量的名称 | 单位名称 | 单位符号 | 换算关系和说明 |
|------|-------------------|---------------|---|
| 时 间 | 分 [小]时 天（日） | min h d | 1min=60s 1h=60min=3 600s 1d=24h=86 400s |

| | | | |
|------|--------|----------------|--|
| 平面角 | [角]秒 | ($''$) | $1''=(\pi/648\,000)\text{rad}$ (π 为圆周率) |
| | [角]分 | ($'$) | $1'=60''=(\pi/10\,800)\text{rad}$ |
| | 度 | ($^{\circ}$) | $1^{\circ}=60'=(\pi/180)\text{rad}$ |
| 旋转速度 | 转每分 | r/min | $1\text{r/min}=(1/60)\text{s}^{-1}$ |
| 长 度 | 海里 | n mile | $1\text{n mile}=1\,852\text{m}$ (只用于航程) |
| 速 度 | 节 | kn | $1\text{kn}=1\text{n mile/h}$ $=(1\,852/3\,600)\text{m/s}$ (只用于航程) |
| 质 量 | 吨 | t | $1\text{t}=10^3\text{kg}$ |
| | 原子质量单位 | u | $1\text{u}\approx 1.660\,565\,5\times 10^{-27}\text{kg}$ |
| 体 积 | 升 | L,(l) | $1\text{L}=1\text{dm}^3=10^{-3}\text{m}^3$ |
| 能 | 电子伏 | eV | $1\text{eV}\approx 1.602\,189\,2\times 10^{-19}\text{J}$ |
| 级 差 | 分贝 | dB | |
| 线密度 | 特[克斯] | tex | $1\text{tex}=\text{g/km}$ |

表 2-5 用于构成十进倍数和分数单位的词头

| 所表示的因数 | 词头名称 | 词头符号 |
|-----------|-------|------|
| 10^{18} | 艾[可萨] | E |
| 10^{15} | 拍[它] | P |
| 10^{12} | 太[拉] | T |
| 10^9 | 吉[咖] | G |
| 10^6 | 兆 | M |

| | | |
|------------|-------|-------|
| 10^3 | 千 | k |
| 10^2 | 百 | h |
| 10^1 | 十 | da |
| 10^{-1} | 分 | d |
| 10^{-2} | 厘 | c |
| 10^{-3} | 毫 | m |
| 10^{-6} | 微 | μ |
| 10^{-9} | 纳[诺] | n |
| 10^{-12} | 皮[可] | p |
| 10^{-15} | 飞[母托] | f |
| 10^{-18} | 阿[托] | a |

注：

1. 周、月、年（年的符号为 a）为一般常用时间单位。
2. []内的字，是在不致混淆的情况下，可以省略的字。
3. （ ）内的字为前者的同义语。
4. 角度单位度、分、秒的符号不处于数字后时，用括号。
5. 升的符号中，小写字母 l 为备用符号。
6. r 为“转”的符号。
7. 公里为千米的俗称，符号为 km。
8. 10^4 称为万， 10^8 称为亿， 10^{12} 称为万亿，这类数词的使用不受词头名称的影响，但不应与词头混淆。

说明：法定计量单位的使用，可查阅 1984 年国家计量局公布的《中华人民共和国法定计量单位使用方法》。

附录3 数字用法示例

按《关于出版物上数字用法的规定》(1995年国家语言文字工作委员会等7个单位公布),除习惯用中文数字表示的以外,一般数字均用阿拉伯数字。

(1) 公历的世纪、年代、年、月、日和时刻一律用阿拉伯数字,如20世纪,80年代,4时3刻等。年号要用四位数,如1989年,不应用89年。

(2) 记数与计量(含正负整数、分数、小数、百分比、分数等)一律用阿拉伯数字,如 $\frac{3}{4}$,4.5%,10个月,500多种等。

(3) 一个数值的书写形式要照顾到上下文。不是出现在一组表示科学计量和具有统计意义数字中的一位数可以用汉字,如一个人,六条意见。星期几一律用汉字,如星期六。邻近两个数字并列连用,表示概数,应该用汉字数字,数字间不用顿号隔开,如三五天,七八十种,四十五六岁,一千七八百元等。

(4) 数字作为词素构成定型的词、词组、惯用语、缩略语等应当使用汉字。如二倍体、三叶虫,第三世界,“七五”规划,相差十万八千里等。

(5) 5位以上的数字,尾数零多的,可改写为以万、亿为单位的数。一般情况下不得以十、百、千、十万、百万、千万、十亿、百亿、千亿作为单位。如345 000 000公里可改写为3.45亿公里或34 500万公里,但不能写为3亿4 500万公里或3亿4千5百万公里。

(6) 数字的书写不必每格一个数码,一般每两数码占一格,数字间分节不用分位号“,””,凡4位或4位以上的数都从个位起每3位数空半个数码($\frac{1}{4}$ 汉字)。“3 000 000”,不写成“3,000,000”,小数点后的数从小数点起向右按每三位一组分节。一个用阿拉伯数字书写的多位数不能从数字中间转行。

(7) 数量的增加或减少要注意下列用词的概念:1) 增加为(或增加到)过去的二倍,即过去为一,现在为二;2) 增加(或增加了)二倍,即过去为一,现在为三;3) 超额80%,即定额100,现在为180;4) 降低到80%,即过去为100,现在为80;5) 降低(或降低了)80%,即原来为100,现在为20;6) 为原数的 $\frac{1}{4}$,即原数为4,现在为1,或原数为1,现在为0.25。

应特别注意在表达数字减小时,不宜用倍数,而应采用分数。如减少为原来的 $\frac{1}{2}$, $\frac{1}{3}$ 等。

附录 4 插表示例

例 1

表 1-1 合金钢的化学成分与力学性能

| 材料名称 | 化学成分（%） | | | | 力学性能 | | | | |
|------|---------|----|----|----|--|--|---------------------------------|-----------------------|---------------------------|
| | C | Mn | Cr | 其他 | 抗拉强度 σ_b /N/mm ² | 屈服强度 σ_s /N/mm ² | 弹性模量 E /N/mm ² | 伸长率 δ /% | 布氏硬度 ^① /HBS |
| ... | ... | | | | | | | | |

①×××××。

例 2

表 2-44 零件的最小壁厚 α (mm)

| | | | |
|----------|------|----------------------------|--|
| 表 2-44 图 | 冲裁材料 | 纸、皮、塑料薄膜、胶木板、软铝 | $\alpha \geq 0.8t$ 但 $\alpha_{\min} \geq 0.5t$ |
| | | $t \leq 0.5$ 的硅钢板、弹簧钢、锡磷青铜 | $\alpha \geq 1.2t$ |

附录 5 有关的技术制图国家标准

- GB/T17450 – 1998：《技术制图图线》
- GB/T17451 – 1998：《视图》
- GB/T17452 – 1999：《剖视图和断面图》
- GB/T16675 – 1996：《技术制图简化表示方法》

附录 6 有关电气图中图形符号、文字符号的国家标准

- GB/T4728.1～13 – 1998.1999.2000：《电气图用图形符号》
- GB5465.1～2 - 1985：《电气设备用图形符号》
- GB7159 - 1987：《电气技术的文字符号制订通则》
- GB6988 - 1997：《电气制图》

附录 7 中文摘要示例

摘 要

交会对接技术是发展空间在轨基础设施的关键技术。本文对基于计算机视觉的空间飞行器自动对接系统进行了详细的研究。

首先, 讨论了许多常规姿态表示方法, 并指出姿态表示的复杂性。然后给出李代数法姿态表示和可能的定义。在各种姿态表示下, 给出了空间飞行器姿态运动学和动力学方程。为后面建立对接系统数学模型打下了基础.....

关键词 交会对接; 计算机视觉; 非线性最小二乘; 非线性观测器; 非线性控制器

附录 8 外文摘要示例

Abstract

Rendezvous and docking are two of the key techniques to develop an inorbit space infrastructure. In this thesis, an automatic spacecraft docking system based on computer vision is studied in detail.

First, a number of conventional methods for attitude representation are discussed and their complexity in dealing with the problem of attitude representation are...

Key words rendezvous and docking computer vision nonlinear least squares nonlinear observer nonlinear controller

附录9 目录示例（理工类）

目 录

摘要I

AbstractII

第1章 绪论1

 1.1 课题背景1

 1.2 交会对接技术发展概况2

 1.2.1 美国空间交会对接发展概况3

 1.2.2 俄罗斯空间交会对接发展概况.....3

 1.2.3 俄罗斯、美国联合飞行4

 1.2.4 欧空局空间交会对接发展概况5

 1.2.5 我国的空间交会对接发展概况5

 1.3 相关工作5

 1.3.1 姿态表示和空间飞行器和运动方程.....5

 1.3.2 对接制导6

 1.4 本文主要研究内容8

第2章 空间飞行器姿态表示和运动方程10

 2.1 引言10

 2.2 标准正交旋转矩阵姿态表示10

.....

结论52

致谢53

参考文献54

附录156

附录258

附录 10 目录示例（文管类）

目 录

摘要I

AbstractII

一、当前国际货币体系的状况及成因1

 （一）国际货币体系的状况2

 （二）国际货币体系的成因8

 1. 经济上的原因8

 2. 政治上的原因8

二、国际货币新体系构想12

 （一）理论界关于国际货币体系的几种设想12

 （二）以美元、日元、德国马克为中心的国际货币新体系构想18

三、国际货币体系变革对我国的影响及对策26

 （一）国际货币体系变革对我国经济的影响26

 （二）我国的对策32

.....

致谢.....37

参考文献38

附录一39

附录二43

第 1 章 绪论

1.1 课题背景

空间科学技术的发展是异常迅速的，每个时期都可以找到一个具有典型代表性的技术成就。通常可以作这样一个概括：50 年代为卫星上天时代；60 年代为载人飞船（阿波罗）时代；70 年代为星际控制时代；80 年代为航天飞机时代；90 年代为空间站时代。永久性载人空间站是本世纪最复杂、最巨大的航天工程，也可以说是当今空间技术进展的一个重要里程碑^[1]。

.....

1.2 交会对接技术发展概况

自从六十年代美、俄罗斯分别在空间轨道上实现了两个飞行器交会对接，至今二十多年来（即美、俄罗斯）已经在轨道上至少成功地进行了 160 多次交会对接，其中俄罗斯占 120 多次。俄罗斯在交会对接技术方面居世界领先地位^[9]。下面概述美国、俄罗斯和欧空局和我国空间交会对接技术发展状况。

1.2.1 美国空间交会对接发展概况

1957 年俄罗斯发射了第一颗人造地球卫星^[10]，迫使美国迅速作出反应在太空与之竞争。

.....

国际货币新体系构想

(二号黑体)

自从本世纪七十年代布鲁顿木森体系互解以来，国际货币体系进入动荡不安的状态。特别是进入九十年代以来，陆续出现墨西哥金融危机、美元对日元和德国马克的大幅度贬值的现象，引起了金融界的恐慌，……

近年来,随着我国经济的持续发展和改革开放的不断深化扩大,国际经济的变化也越来越直接地影响我国经济发展。……是摆在我国经济理论界面前的一个重要课题。

• • • • •

一、当前国际货币体系的状况及原因

（一）国际货币体系的现状

国际货币体系又称国际货币制度，它是指为.....

（二）国际货币体系的成因

造成以上状况的原因既有经济上的，也有政治上的。

1. 经济上的原因

XX

2. 政治上的原因

XX

(1) (黑体、小四号)×××××

①xxxxxxxxxxxx